

# 个人简历

汪剑鸣，教授，博士生导师，现任天津工业大学计算机科学与技术学院院长；天津市自主智能技术与系统重点实验室主任；天津市自主智能技术与系统国际联合研究中心主任；天津市重点学科计算机科学与技术学科带头人；“十三五”天津市高等学校创新团队带头人；天津市 131 创新型人才一层次；中国计算机学会 YOCSEF 天津分论坛主席（2017-2018）；ACM（国际计算机学会）天津分会副主席。

## 学习简历：

1993.09-1997.06	河北工业大学电气工程系	获工学学士学位
1997.09-2000.03	河北工业大学机械学院	获工学硕士学位
2000.03-2003.03	天津大学自动化学院	获工学博士学位
2003.05-2005.03	天津大学信息与通信工程博士后流动站	博士后

## 工作经历：

2015.04-目前	天津工业大学计算机科学与技术学院，院长/教授
2007.09-2008.09	美国卡耐基梅隆大学,访问学者
2004.11-2005.02	英国贝尔法斯特女王大学,访问学者
2010.12-2015.03	天津工业大学电子与信息工程学院 电子信息工程系，教授
2005.12-2010.12	天津工业大学电子与信息工程学院，副教授
2003.04-2005.12	天津工业大学电子与信息工程学院，讲师

## 科研项目

- [1] 用于肺结节持续监测的大样本电阻抗图像重建模型（项目编号：62072335），国家自然科学基金面上项目，57 万，2021.1-2024.12，在研，主持
- [2] 天津工大自主智能技术与系统中韩联合研究中心建设(19PTZWHZ00020)，天津市科技计划项目，2019.10-2021.9，150 万，在研，主持
- [3] 用于视障者视觉辅助的物体 3D 空间信息视觉-听觉转换理论”(项目批准号：61373104)，国家自然科学基金项目面上项目，2014.1-2017.12, 73 万，完成，主持
- [4] 天津市数控一代机械产品创新应用示范工程（2013BAF06B01），国家科技支撑计划（子课题），2013.01-2016.01 93 万，93 万元，完成，主持
- [5] 高端电动汽车用电动助力转向控制器关键技术及其研制(12ZCZDYGX04200)，天津

市科技支撑计划项目, 2012.04-2015.04, 130 万元, 完成, 主持

[6]室内移动机器人视觉导航新方法研究(10JCYBJC26300), 天津市自然科学基金面上项目, 2010.4-2013.4, 10 万元, 完成, 主持

## 代表性学术论文

[1] Jiayu Liang, Yu Xue, Jianming Wang\*, Bi-objective memetic GP with dispersion-keeping Pareto evaluation for real-world regression[J]. Information science, 2020, 539:16-35 (SCI 中科院大类一区, CCF-B 类期刊)

[2] Jiayu Liang, Yu Xue, **Jianming Wang\***. Genetic programming based feature construction methods for foreground object segmentation[J]. Engineering Applications of Artificial Intelligence, 2020, 89(3):1-12.(SCI 中科院大类二区, CCF-C 类期刊),

[3] Jixiang Wen, Zhe Wang, **Jianming Wang\***. Evolving semantic object segmentation methods automatically by genetic programming from images and image processing operators[J]. Soft Comput, Published Online: Feb,2020 (SCI 中科院大类三区, CCF-C 类期刊)

[4] Yan-Li Huang, Wei-Zhong Chen, **Jian-Ming Wang\***. Finite-time passivity of delayed multi-weighted complex dynamical networks with different dimensional nodes, 2018, 312:74-89 (SCI 二区)

[5]**Jianming Wang**, Wei Deng, Yukuan Sun, Yuanyuan Li, Kai Wang, Guanghao Jin\*. Twice opportunity knocks syntactic ambiguity: a visual question answering model with yes/no feedback[C].2019 IEEE International Conference on Multimedia and Expo (ICME 2019), Shanghai, China, 8–12 July 2019:736-741(CCF B 类会议)

[6] Wang Qi, Lian Zhijie, **Wang Jianming\***, Chen Qingliang, Sun Yukuan, Li Xiuyan, Duan Xiaojie, Cui Ziqiang and Wang Huaxiang, Accelerated reconstruction of electrical impedance tomography images via patch based sparse representation, Review of Scientific Instruments, 2016, 87(11): 114707. (SCI 三区)

[7] Wang Qi, Zhang Pengcheng, **Wang Jianming\***, Chen Qingliang, Li Xiuyan, Duan Xiaojie, Cui Ziqiang and Wang Huaxiang, Patch based sparse reconstruction for electrical impedance tomography, Sensor Review, 2017, 37(3): 257-269. (SCI 四区)

[8] Wang Qi, Zhang Ronghua, **Wang Jianming\***, Jiao Yanan, Yang Xiaohui and Ma Ming, An Efficient Method for Geometric Modeling of 3D Braided Composites, Journal of Engineered Fibers and Fabrics, 2016, 11(4): 76-87. (SCI 四区)

[9] Li, Yuelong, Jin, Yan, **Wang, Jianming**, Xiao, Zhitao, Geng, Lei, A framework of uniform contribution embedding of data, Neurocomputing, 2016.10.5, 208:193~201 (SCI 三区)

[10] 王琦; 陈晓静; **汪剑鸣\***; 李秀艳; 段晓杰; 王化祥; 基于人体结构先验信息的胸部电阻抗成像方法, 中国生物医学工程学报, 2019, 38(1): 39-47.

[11] 李秀艳; 韩倩; **汪剑鸣\***; 王琦; 段晓杰; 基于改进共轭梯度法的 ERT 图像重建, 仪器仪表学报, 2016, 37(7): 1674-1679.

#### 申请/授权的发明专利:

[1] 发明专利: 一种旋转变压器角度信号解码方法, 第一发明人, 2010.06.11, 授权号: CN101865651B

[2] 发明专利: 一种室内视觉导航用障碍物高度检测方法, 第一发明人, 2011.04.17, 授权号: CN102338621B

[3] 发明专利: 一种改进的 IFFT 图声转换方法, 第一发明人, 2014.04.17, 申请号: 2014101528838

[4] 发明专利: 一种圆柱型物体直径尺寸的高精度视觉测量方法, 第一发明人, 2014.12.09, 申请号: 2014107519635

[5] 发明专利: 一种基于高斯函数的光纤干涉条纹图像背景光补偿方法, 第二发明人, 2014.04.17, 申请号: 2014101528842

#### 获奖情况:

[1] 车辆电动助力转向控制器关键技术及工程化开发, 2017 年获天津市科技进步二等奖, 排名第一

[2] 基于 BCCSL 和 SFMS 的光学三维成像与检测系统”, 2012 天津市科学技术进步三等奖, 2012, 排名第四

[3] 单目高精度大型物体彩色三维数字化测量研究及产业化, 2014 年天津市科学技术进步三等奖, 排名第四