

王作为， 讲师

2000年毕业于哈尔滨工程大学计算机应用技术专业；

2006年获哈尔滨工程大学控计算机应用技术专业， 硕士学位；

2010年获哈尔滨工程大学计算机应用技术专业， 博士学位；

2015-2018年 天津工业大学&天津天地伟业技术有限公司博士后工作站， 机械控制专业， 监狱智能人体异常行为识别系统研究， 博士后经历；

2010年至今任职于天津工业大学计算机科学与技术学院。

主要研究方向：

1. 智能控制与机器人智能、基于深度强化学习理论的自动驾驶技术研究。
2. 基于智能算法的数据分析、基于数据的智能建模与预测方法研究等。

主要承担课程：

数据结构、智能移动机器人、人工智能、机器学习等课程。

联系方式：

Email: wangzuowei@126.com

发表学术论文11篇， 其中EI检索6篇， SCI检索1篇， 申请专利2项； 作为主持人完成天津市科委项目一项； 作为主持人完成博士后创新资助项目1项。 作为主要参与人先后参与了3项国家自然科学基金， 1项863国家项目， 2项科委项目， 1项国防预研项目， 1项国家重点实验室开放课题。

项目及获得奖励：

1. 基于深度强化学习的废旧锂电池外观检测及分选研究， 天津市科委项目， 18JCTPJC62100， 5万元， 2018-2019， 主持人。
2. 监狱智能人体异常行为识别系统研究， 天津市企业博士后创新项目， 5万元， 2013-2015， 主持人。
3. 基于IOS 和Android 平台的掌中网校， 天津市科委项目， 14JCTPJC00498， 5万元， 2014-2015， 第二参与人。
4. 基于言语感知机理的深度学习方法的研究， 国家自然科学基金委， 61403276， 24万元， 2015-2017， 参与人。
5. 基于言语感知理论的多模态深度学习研究方法研究， 天津市科委项目， 14JCYBJC42400， 10万元， 2014-2017， 第三参与人。
6. 可重构环境下软硬件协同设计的算法研究， 国家自然科学基金委， 61173032， 58万， 2012-2015年， 参与人。
7. 灾难现场生命体征搜寻机器人仿生感知技术研究， 国家“863”计划项目， 2009AA04Z215， 2008-2010， 参与人。
8. 弱通信条件下的水下机器人协同机制研究， 国家自然科学基金， 60975071， 2008-2010， 参与人。
9. 软硬件协同设计的计算模型与算法， 计算机科学国家重点实验室开放课题， SYSKF1109， 5万元， 第三参与人。
9. 获得第七届中国智能机器人学术研讨会“优秀大会青年论文”称号。

学术论文:

- [1]Wang Z W. A Self-Organizing Incremental Spatiotemporal Associative Memory Networks Model for Problems with Hidden State [J]. Computational Intelligence and Neuroscience, 2016,(2016-11-3), 2016,2016:1-14. **(SCI: 000387693100001)**
- [2]王作为, 梁晓丹, 张汝波. 确定部分观测隐状态的k 步记忆模型研究[J]. 华中科技大学学报(自然科学版), 2013, 41(s1):356-359. **(EI: 20135217144683)**
- [3]王作为, 张汝波. 基于二维GDSOM 的路标动态自组织提取方法[J]. 模式识别与人工智能, 2012, 25(6):1002-1006. **(EI: 20130615999486)**
- [4]王作为, 武继刚, 张汝波. 自主发育智能机器人体系结构研究. 计算机应用与软件. 2011. (11) (CSCD 核心期刊)
- [5] 王作为, 张汝波. 基于意会知识的机器人仿生体系结构研究. 计算机工程与应用, 2010, 46(1): 34-41 页 (CSCD 核心期刊)
- [6] 王作为, 张汝波. 智能移动机器人的环境认知结构研究, 机器人, 2009, 31(s1): 49-53 页 **(EI: 20103013094124)**
- [7] Wang Zuo-wei, Zhang Ru-bo. Research on robot cognitive model based on tacit knowledge. International Workshop on Intelligent Systems and Applications, May 23-24, 2009, Wuhan, China, 2009.5:2472-2476P **(EI:20094112366910)**
- [8] 王作为, 张汝波. 基于分布式感知-行为网的机器人实时环境学习和导航方法. 小型微型计算机系统, 2009, 30(12):2471-2476 页 (CSCD 核心期刊)
- [9] 王作为, 张汝波. 基于进化算法的智能机器人行为学习研究. 哈尔滨工程大学学报, 2006, 27(sup.): 493~499页 **(EI: 20064310200820)**
- [10] 王作为, 张汝波. 遗传规划在机器人行为学习上的应用. 哈尔滨工业大学学报, 2006, 38(sup.):1155~1159 页 (CSCD 核心期刊)
- [11]Zhang Ru-bo, Wang Zuo-wei, Xiong Jiang. Research on coordination of multi-robots system based on swarm intelligence. The 6th International Conference on Intelligent Systems Design and Applications, October 16-18, 2006,Jinan, China, 2006: 653-658P **(EI: 20073210746530)**