

王作为，讲师

2000年毕业于哈尔滨工程大学计算机应用技术专业；2006年获哈尔滨工程大学计算机应用技术专业，硕士学位；2010年获哈尔滨工程大学计算机应用技术专业，博士学位；2010年至今任职于天津工业大学计算机科学与软件学院。

主要研究方向：

1. 智能控制与机器人智能
2. 机器学习

主要承担课程：

ASP.NET程序设计

联系方式：

Email: wangzuowei@126.com

支持与参与项目：

1. 电动车应用系统的开发，公司项目，2001-2002，主持。
2. 清扫机器人的研发，公司项目，2000-2001，参与。
3. 灾难现场生命体征搜寻机器人仿生感知技术研究，国家“863”计划项目，编号：2009AA04Z215，2008-2010，参与。
4. 弱通信条件下的水下机器人协同机制研究，国家自然科学基金，编号：60975071，2008-2010，参与。

学术论文：

- [1] 王作为,张汝波. 基于进化算法的智能机器人行为学习研究. 哈尔滨工程大学学报.2006,27(sup.): 493~499 页. (EI 检索号: 20064310200820)
- [2] Ru-bo Zhang, **Zuo-wei Wang**, Jiang Xiong. Research on coordination of multi-robots system based on swarm intelligence. the 6th International Conference on Intelligent Systems Design and Applications (ISDA'06). 2006, 2: 653-658P. (EI 检索号: 20073210746530)
- [3] 王作为,张汝波. 智能移动机器人的环境认知结构研究. 机器人. 2009, 31 (s1) : 49-53P (EI 源期刊)
- [4] 王作为, 张汝波. 基于分布式感知-行为网的机器人实时环境学习和导航方法. 小型微型计算机系统. 2009, 30(12): 2471-2476P (CSCD 核心期刊)
- [5] **Zuo-wei WANG**, Ro-bo ZHANG. Research on Robot Cognitive Model Based on Tacit Knowledge. 2009 International workshop on intelligent system and applications (ISA2009). 2009: 2472-2476P. (EI 检索号: 20094112366910)
- [6] 王作为, 张汝波. 基于意会知识的机器人仿生体系结构研究. 计算机工程与应用. 2010, 46(1): 34-41 页. (CSCD 核心期刊)
- [7] 王作为, 张汝波. 遗传规划在机器人行为学习上的应用. 哈尔滨工业大学学报增刊.2006,(38): 1155~1159. (CSCD 核心期刊)